

زمان بندی پاینده مبتنی بر درخت در شبکه های مش بی سیم خورشیدی

هادی برقی و سیدوحید ازهری

ارتباط شبکه را با خارج از شبکه (اینترنت) و سایر گره ها که نقطه دسترسی مش^۴ (MAP) نام دارند ارتباط کاربران متحرک را با یکدیگر و با اینترنت به صورت چندگامی^۵ برقرار می کنند [۲]. در برخی از کاربردها مانند نظارت تصویری که جمع آوری داده^۶ انجام می شود ایجاد درخت برای تشکیل مسیر از همه گره های شبکه به سمت دروازه مش می تواند مشکلات مسیریابی در هنگام برقراری اتصال را کاهش دهد.

در بسیاری از پیاده سازی های شبکه های مش بی سیم دسترسی به منبع انرژی مقدور نیست و گره ها انرژی لازم را از باتری تأمین می کنند. برای شارژ مجدد باتری غالباً از تجهیزات برداشت کننده انرژی^۷ مانند انرژی خورشیدی استفاده می شود. در بسیاری از کاربردها خدمات شبکه در هیچ زمانی نباید قطع شود و به عبارتی شبکه باید دارای پایداری باشد. برای این منظور به دلیل محدودیت انرژی، روش ها و پروتکل های مناسبی باید به کار گرفته شوند که به وسیله آنها میزان مصرف انرژی طوری کنترل گردد که شبکه قطعی خدمات را تجربه نکند.

به منظور پایداری انرژی^۸ شبکه مش بی سیم، در [۳] روشی ساده برای تنظیم چرخه کاری^۹ پیشنهاد شده است. روش پیشنهادی [۳]، ES-MESH، در دوره هایی کار می کند که انرژی برداشتی^{۱۰} تقریباً ثابت باشد. در این دوره های پایداری^{۱۱}، چرخه کاری طوری تنظیم می شود که انرژی گره در انتهای دوره از یک مقدار مشخصی کمتر نشود. در [۳] فرض شده که شبکه یک حداقل ترافیک مشخص را باید عبور دهد و در صورت وجود انرژی مازاد، از این انرژی برای عبور حداکثر ترافیک ممکن در شبکه باید استفاده شود. با این فرض مقدار انرژی مورد نیاز در انتهای هر بازه با استفاده از پیش بینی انرژی برداشتی و مصرفی طوری تعیین می شود که شبکه دارای پایداری انرژی باشد. ما در این مقاله برای تنظیم چرخه کاری گره ها از روش پیشنهادی در [۳] استفاده کرده ایم. زمانی که گره های شبکه در بخش هایی از زمان به حالت خواب می روند باید روشی برای هماهنگی خواب استفاده شود تا بازه های بیدار همپوشان بین گره های مجاور وجود داشته باشد. در [۴] یک الگوریتم حریصانه و یک الگوریتم تقسیم زمانی، TIME-SPLIT، برای زمان بندی خواب در شبکه مش بی سیم با توپولوژی درخت ارائه شده است. در الگوریتم تقسیم زمانی، زمان فعالیت هر گره به طور مساوی بین فرزندان آن تقسیم می شود و هر فرزند و زیردرخت آن فقط در بازه بیداری نسبت داده شده توسط گره پدر فعالیت می کنند و در سایر زمان های دوره کاری در حالت خواب قرار می گیرند.

به دلیل این که ممکن است گره های شبکه وضعیت انرژی متفاوتی

چکیده: در بسیاری از کاربردهای شبکه های مش بی سیم به دلیل عدم دسترسی به منبع انرژی دائم و استفاده از باتری و تجهیزات برداشت کننده انرژی طراحی بر مبنای پایداری انرژی بسیار حایز اهمیت است. تنظیم چرخه کاری و به خواب بردن گره های شبکه در بخشی از دوره کاری، روشی برای حفظ انرژی و تضمین پایداری است. در این حالت برای تبادل داده بین گره های همسایه به پروتکل هایی برای هماهنگی خواب نیاز است. در برخی کاربردهای این شبکه ها مانند کاربرد نظارت تصویری نیاز است که داده از بخش های مختلف شبکه جمع آوری شود. توپولوژی درخت در این کاربردها گزینه مناسبی است. یک روش ساده برای هماهنگی خواب در توپولوژی درخت الگوریتم زمان بندی تقسیم زمان (TIME-SPLIT) است که در آن زمان هر گره به طور مساوی بین فرزندان تقسیم می شود.

الگوریتم زمان بندی تقسیم زمان پیشنهاد شده مسئله پایداری انرژی و محدودیت انرژی گره ها را در نظر نمی گیرد. ما در این مقاله به منظور ایجاد پایداری انرژی در شبکه های مش بی سیم مبتنی بر توپولوژی درخت در الگوریتم زمان بندی تقسیم زمان محدودیت چرخه کاری گره ها را اضافه کرده ایم. در شرایطی که وضعیت انرژی فرزندان متفاوت باشد تقسیم مساوی زمان به عدم کارایی شبکه می انجامد. به منظور بهبود کارایی و گذردهی شبکه دو الگوریتم زمان بندی بر مبنای الگوریتم تقسیم زمان که شرایط انرژی و ترافیک فرزندان را در نظر می گیرند ارائه کرده ایم. در الگوریتم پیشنهادی اول تقسیم زمان به نسبت چرخه کاری فرزندان هر گره انجام می گیرد. در الگوریتم دوم تقسیم زمان به صورت پویا و به نسبت ترافیک فرزندان است و همچنین پذیرش تماس بر مبنای انرژی مصرفی اتصالات و بر اساس طول اتصالات به طور دقیق تری انجام می شود. نتایج شبیه سازی که به وسیله شبیه ساز شبکه NS۳ انجام شده نشان می دهد که در شرایط عدم توازن در انرژی و ساختار درخت، یعنی حالتی که فرزندان یک گره دارای انرژی یکسان یا زیردرخت تقریباً مشابه نیستند، روش های پیشنهادی به میزان قابل توجهی (بیش از حدود ۶۰٪) ترافیک عبوری را افزایش می دهند.

کلیدواژه: پایداری انرژی، چرخه کاری، زمان بندی، شبکه مش بی سیم.

۱- مقدمه

شبکه های مش بی سیم دارای قابلیت های خودپیکربندی^۱ و خودسازماندهی^۲ هستند و به دلیل سهولت و هزینه کم در برپایی و نگهداری و ارائه سرویس های باند وسیع بسیار مورد توجه قرار گرفته اند [۱]. در این شبکه ها یک یا چند گره که دروازه مش^۳ (MGW) نام دارند

این مقاله در تاریخ ۲۲ بهمن ماه ۱۳۹۶ دریافت و در تاریخ ۲۰ مرداد ماه ۱۳۹۷ بازنگری شد.

هادی برقی، دانشکده مهندسی کامپیوتر، دانشگاه علم و صنعت ایران، تهران، ایران، (email: hbarghi@yahoo.com).

سیدوحید ازهری (نویسنده مسئول)، دانشکده مهندسی کامپیوتر، دانشگاه علم و صنعت ایران، تهران، ایران، (email: azharivs@iust.ac.ir).

1. Self-Configuration
2. Self-Organization
3. Mesh Gateway

4. Mesh Access Point
5. Multi-Hop
6. Data Gathering
7. Energy Harvesting Facilities
8. Energy Sustainability
9. Duty Cycle
10. Harvesting Energy
11. Sustainability Epoch

نهایتاً در بخش ۶ نتیجه‌گیری فعالیت‌های انجام‌شده ارائه شده است.

۲- تحقیقات مرتبط پیشین

تحقیقات زیادی در زمینه زمان‌بندی در شبکه‌های چندگامی بی‌سیم صورت گرفته است. همچنین در زمینه پایداری انرژی در شبکه‌های چندگامی بی‌سیم برداشت‌کننده انرژی نیز پیشنهادها زیادی وجود دارد. در این بخش ما برخی از پیشنهادها مطرح‌شده در تحقیقات پیشین در این زمینه‌ها را که در شبکه‌های مش بی‌سیم کاربرد دارند بررسی می‌کنیم.

تحقیقات موجود در زمینه زمان‌بندی در شبکه‌های چندگامی بی‌سیم از پروتکل دسترسی CSMA^۱ یا TDMA^۲ استفاده می‌کنند. الگوی ترافیکی مفروض آنها به صورت هم‌تا به هم‌تا یا جمع‌آوری داده می‌باشد. در [۵] به وسیله اعلان‌های محلی بین گره‌های پدر و فرزند یک زمان‌بند مبتنی بر درخت با پروتکل دسترسی CSMA ارائه شده است. زمان‌های ارتباط پدر و فرزند به صورت تصادفی انتخاب می‌شوند و بنابراین تداخل بین پیوندهای مجاور باید با اتخاذ شیوه مناسبی حذف شود. در [۶] و [۷] یک الگوریتم زمان‌بندی دوره‌ای برای حالت خاص درخت دودویی ارائه شده است. پروتکل دسترسی TDMA است و روش مرکزی برای محاسبه زمان‌بندی پیشنهاد شده است. در [۸] یک روش زمان‌بندی انرژی کارا برای جمع‌آوری داده در شبکه حسگر بی‌سیم پیشنهاد شده است. روش پیشنهادی از دسته‌بندی گره‌ها برای مدیریت تداخل و انجام زمان‌بندی در هر دسته استفاده می‌کند. زمان‌بندی داخل دسته در اسلات‌های زمانی پشت سر هم انجام می‌شود تا زمان‌های خواب پیوسته ایجاد شود و انرژی مصرفی کاهش یابد. در این روش از پروتکل دسترسی TDMA استفاده می‌شود و برای شبکه‌های با بار ترافیکی کم کاربرد دارد. در [۹] یک الگوریتم زمان‌بندی مرکزی برای شبکه‌های مبتنی بر دسترسی تقسیم زمانی با توپولوژی درخت پیشنهاد شده است. در [۱۰] یک الگوریتم زمان‌بندی مرکزی برای ترافیک زمان واقعی نرخ ثابت (CBR)^۳ برای شبکه‌های مبتنی بر دسترسی تقسیم زمانی با توپولوژی درخت پیشنهاد شده است. در [۱۱] یک الگوریتم زمان‌بندی توزیع‌شده برای شبکه‌های حسگر بی‌سیم مبتنی بر دسترسی تقسیم زمانی عمومی پیشنهاد شده است. این الگوریتم یک زمان هم‌گرایی بزرگ دارد و بنابراین برای شبکه‌های مش بی‌سیم مناسب نیست. در [۱۲] یک الگوریتم زمان‌بندی سلسله‌مراتبی مبتنی بر درخت پیشنهاد شده است. این الگوریتم تأخیر جمع‌آوری داده را با زمان‌بندی پیوندهای به سمت بالای هر گره پس از همه پیوندهای به سمت پایین آن حداقل می‌کند. اکثر زمان‌بندی‌های ارائه‌شده در تحقیقات پیشین دارای پیچیدگی زیادی هستند و وابسته به کنترل‌کننده مرکزی هستند، اما روش ارائه‌شده در [۴] بسیار ساده و به صورت توزیع‌شده قابل پیاده‌سازی است.

پایداری انرژی در شبکه‌هایی که از تجهیزات برداشت‌کننده انرژی استفاده می‌کنند یک مسئله مهم است و تحقیقات زیادی پیرامون آن انجام شده است. حالت خواب و تنظیم چرخه کاری، توزیع ترافیک، کنترل پذیرش تماس، کنترل نرخ اتصالات، کنترل مصرف توان، خوشه‌بندی و شارژ باتری به وسیله شارژرهای متحرک از جمله روش‌های پیشنهادی در

داشته باشند تقسیم مساوی زمان بین گره‌ها باعث عدم کارایی شبکه می‌شود. برای حل این مشکل بر اساس روش زمان‌بندی تقسیم زمانی مطرح‌شده در [۴] و روش کنترل چرخه کاری ارائه‌شده در [۳]، سه الگوریتم برای زمان‌بندی خواب ارائه کرده‌ایم. در الگوریتم پیشنهادی اول زمان یک گره به نسبت چرخه کاری فرزندان تقسیم می‌شود. با این کار، زمان به گره‌های با وضعیت انرژی بهتر تخصیص می‌یابد که نتیجه آن گذردهی بهتر شبکه خواهد شد. در صورتی که زیردرخت یک گره وضعیت انرژی مناسبی نداشته باشد و خود گره انرژی زیادی داشته باشد تخصیص زمان بر اساس وضعیت انرژی آن گره نیز پهنای باند شبکه را تا حدی هدر می‌دهد. برای حل این مشکل، بهبودی در الگوریتم اول داده و الگوریتم بهبودیافته را پیشنهاد کرده‌ایم. در الگوریتم بهبودیافته تقسیم زمانی به نسبت چرخه کاری زیردرخت فرزندان گره انجام می‌گیرد.

در صورتی که مدت زمان اتصالات مشخص باشد، تعیین میزان باتری باقیمانده در انتهای دوره پایداری بسیار دقیق‌تر انجام می‌شود. بدین ترتیب پذیرش تماس‌ها نیز با دقت بیشتری انجام می‌گردد و این به افزایش گذردهی شبکه کمک می‌کند. علاوه بر این، تقسیم پویای زمان بین فرزندان بر اساس میزان ترافیک عبوری هر فرزند نیز به افزایش گذردهی شبکه کمک می‌کند. در الگوریتم دوم که یک الگوریتم پویا است، روش دیگری برای بررسی وضعیت انرژی گره‌ها با توجه به طول اتصالات ارائه شده است. در این الگوریتم هنگام برقراری یک اتصال جدید در صورتی که اتصال با زمان‌بندی فعلی قابل برقراردن باشد زمان‌بندی تغییر نخواهد کرد، در غیر این صورت زمان‌بندی بر اساس وضعیت ترافیکی فعلی تغییر خواهد کرد. در هنگام زمان‌بندی مجدد با تقسیم متناسب زمان‌های بیکاری گره بین فرزندان سعی شده که تغییرات زمان‌بندی هنگام برقراری اتصالات جدید کمترین میزان ممکن باشد.

یکی از مزایای روش‌های پیشنهادی ایجاد بازه‌های خواب پیوسته و طولانی‌مدت است. در گره‌های شبکه مش بی‌سیم، توان مصرفی برد اصلی قابل توجه است و در بسیاری موارد عمده توان مصرفی گره مربوط به برد اصلی است. کارت رادیویی را می‌توان در بازه‌های خواب کوتاه به حالت خواب برد اما خواب عمیق، به معنی به حالت خواب‌بردن برد اصلی، در فواصل زمانی خیلی کوتاه قابل دستیابی نیست.

به طور خلاصه نوآوری‌های این مقاله به شرح زیر است:

- اعمال روش کنترل چرخه کاری روی روش زمان‌بندی تقسیم زمانی به منظور ایجاد پایداری انرژی در شبکه مش بی‌سیم دارای توپولوژی درخت.
- ارائه یک الگوریتم زمان‌بندی خواب ایستا مبتنی بر الگوریتم تقسیم زمانی به منظور بهبود گذردهی شبکه هنگامی که شبکه از نظر انرژی دارای توازن نیست.
- ارائه یک الگوریتم زمان‌بندی خواب پویا مبتنی بر الگوریتم تقسیم زمانی به منظور بهبود گذردهی شبکه هنگامی که شبکه از نظر انرژی و بار کاری دارای توازن نیست.
- کنترل پذیرش تماس مبتنی بر میزان مصرف دقیق انرژی توسط اتصالات شبکه به منظور پذیرش دقیق‌تر تماس‌ها و افزایش گذردهی شبکه.

در ادامه در بخش ۲ تحقیقات صورت‌گرفته پیشین در حوزه پایداری انرژی و زمان‌بندی خواب در شبکه‌های مش بی‌سیم مورد بررسی قرار گرفته است. در بخش ۳ مدل سامانه مورد استفاده و مفروضات ارائه شده و در بخش ۴ الگوریتم‌ها و روش‌های پیشنهادی آمده است. در بخش ۵ نتایج حاصل از شبیه‌سازی روش‌های پیشنهادی مورد بررسی قرار گرفته و

1. Carrier Sense Multiple Access
2. Time Division Multiple Access
3. Constant Bit-Rate

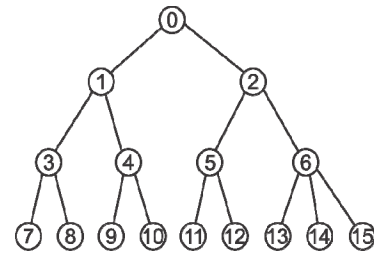
تا مسیریایی که انرژی کافی برای اتصال جدید در اختیار دارند انتخاب شوند، به علاوه مسیر انتخابی از نظر پارامترهای کیفیت خدمات مثل لرزش^۳ بهترین مسیر ممکن باشد.

در [۲۱] الگوریتم هایی برای سناریوهای مختلف کاری در گره های شبکه حسگر ارائه شده که هدفشان بهینه سازی کارایی با توجه به قید پایداری انرژی است. یک کنترل کننده نرخ برنامه کاربردی پیشنهاد شده که با کنترل نرخ فعالیت کارها در برنامه کاربردی میانگین انرژی مصرفی را کنترل می کند. در [۲۲] یک سیستم کنترل جریان انرژی به نام EFCOn^۴ برای حفظ توازن بین انرژی موجود و انرژی مصرفی برای رسیدن به هدف پایداری انرژی در شبکه های حسگر بی سیم ارائه شده است. سه حجم مختلف بار کاری تعریف شده که عبارتند از بار کاری پایه، بار کاری پیشنهادی و بار کاری حداکثر و بر اساس وضعیت انرژی گره یکی از آنها انتخاب می شود و بار کاری مورد قبول با توجه به آن تعیین می شود. در [۲۳] از کنترل جریان برای تضمین پایداری انرژی استفاده شده است. چنین راهکاری در جریان های بهترین تلاش^۵ که اتصال، نرخ های متفاوت را تحمل می کند مثل انتقال فایل یا دسترسی به اینترنت راهکار مناسبی است. بسیاری از روش های پیشنهادی برای پایداری انرژی نیاز به تخمین انرژی برداشتی و مصرفی آینده دارند. برخی از روش ها نیز برای شرایط ترافیک کم یا باتری کوچک طراحی شده اند. روش پیشنهادی در [۳] با یک محاسبه ساده با استفاده از وضعیت انرژی برداشتی و مصرفی فعلی چرخه کاری گره را تعیین می کند و سعی در حفظ انرژی گره تا ابتدای دوره پرانرژی بعدی دارد.

۳- مدل سامانه و مفروضات

سامانه مورد نظر یک شبکه مش بی سیم است که از پروتکل مسیریایی ترکیبی مش^۶ (HWMP) در حالت کنشی^۷ استفاده می کند. در این حالت کاری یک درخت ایجاد می شود که ریشه آن گره دروازه است و به طور متناوب به روز می شود. فرض بر این است که بسته های بیکن و مدیریتی همه گره های شبکه در یک بازه زمانی کوتاه ارسال می شوند و مابقی زمان دوره بیکن برای زمان بندی پیوندهای شبکه در اختیار است. زمان های مختلف هر گره مشابه روش پیشنهادی [۴] برای ارتباط با پدر، فرزند و خواب در نظر گرفته می شوند. مدل تداخل مورد استفاده مدل تداخل سه گامی است که در آن زمانی که یک پیوند فعال است همه گره های واقع در همسایگی دوگامی دو گره فعال نباید فعالیتی داشته باشند. بنابراین زمانی که یک گره با فرزند خود ارتباط دارد (زمان C) پدر و پدر پدر آن گره در حالت خواب اجباری (زمان S^f) هستند. به طور مشابه زمانی که یک گره با پدر خود ارتباط دارد (زمان P) فرزندان و فرزندان فرزندان آن گره در حالت خواب اجباری می باشند. به عنوان مثال اگر درخت شبکه مورد نظر مطابق شکل ۱ باشد زمان بندی پیوندهای روی مسیری از گره ۷ مطابق شکل ۲ خواهد بود.

در مورد پایداری انرژی، مدل پیشنهادی [۳] را در نظر گرفته ایم. در این مدل دوره هایی به نام دوره پایداری در نظر گرفته شده که در پایان هر دوره هر گره باید یک مقدار حداقلی انرژی در باتری داشته باشد تا



شکل ۱: درخت شبکه مفروض.

تحقیقات پیشین می باشند. بسیاری از این تحقیقات در شبکه های حسگر بی سیم ارائه شده اند. به دلیل ساختار و مشخصات متفاوت گره های حسگر با گره های مش برخی از این روش ها در شبکه مش بی سیم قابل استفاده نیستند. مثلاً خوشه بندی در شبکه های با تراکم گره زیاد کاربرد دارد. به عنوان مثالی دیگر شارژرهای متحرک غالباً برای شارژ باتری های کوچک استفاده می شوند.

در [۱۳] عملیات خنثی انرژی^۱ (ENO) برای شبکه حسگر بی سیم پیشنهاد شده که به این معنی است که انرژی مصرفی گره نباید بیشتر از انرژی دریافتی آن باشد. یک روش بهینه سازی انرژی و یک روش ساده کنترل چرخه کاری برای تنظیم کارایی و میزان مصرف انرژی گره پیشنهاد شده است. برای بهینه سازی انرژی نیاز به یک تخمین تقریباً دقیق از انرژی ورودی و مصرفی در ۲۴ ساعت آینده است. در [۱۴] از روش های تئوری کنترل وقتی برای کنترل چرخه کاری استفاده شده است. مدل خاصی برای انرژی ورودی در نظر گرفته نشده و با استفاده از روش های تئوری کنترل وقتی چرخه کاری تنظیم می شود. یکی از اهداف اصلی، پایداری چرخه کاری تنظیمی یا به عبارتی عدم تغییرات زیاد آن است. شرط دیگری علاوه بر ENO برای رسیدن به حداکثر کارایی به نام ENO-Max گذاشته شده که در آن انرژی باقیمانده گره همواره باید برابر انرژی اولیه باشد. در [۱۵] برای پایداری انرژی یک پروتکل لایه MAC دارای چرخه کاری ارائه شده که در آن پیشنهادهایی برای هماهنگی گره های همسایه مطرح شده است. این پروتکل برای شرایط ترافیک کم (که در حسگر وجود دارد) طراحی شده و یک پروتکل زمان بندی شروع با گیرنده است که گیرنده به طور متناوب بسته بیکن و فرستنده با دریافت آن داده می فرستد. در [۱۶] یک سری الگوریتم برای کنترل چرخه کاری با هدف پایداری انرژی و حداقل کردن تأخیر ترافیک عبوری در شبکه حسگر بی سیم پیشنهاد شده است. در [۱۷] مفهوم عملیات خنثی انرژی طولانی مدت در بازه های زمانی بسیار طولانی در حد چندین سال برای فعالیت داریم و بدون وقفه شبکه های حسگر بی سیم معرفی شده است.

در [۱۸] یک معیار مسیریایی جهت توزیع ترافیک و یک استراتژی کنترل پذیرش تماس برای تضمین پایداری انرژی ارائه شده است. با توجه به تصادفی بودن فرایند برداشت انرژی، محل ذخیره انرژی نامحدود و محدود با صف های $G/G/\infty$ و $G/G/1/N$ مدل سازی شده اند. روش پیشنهادی، حداقل کردن احتمال تخلیه انرژی شبکه با توزیع جریان ها در مسیر مناسب است. در [۱۹] یک الگوریتم مسیریایی پویا در شبکه های حسگر بی سیم برداشت کننده انرژی ارائه شده که مسیر بهینه ای را از هر گره مبدأ در شبکه به گره چاهک^۲ پیدا می کند که از نظر انرژی پاینده باشد. در [۲۰] یک پروتکل مسیریایی برای شبکه های چندگامی بی سیم انرژی کارا ارائه شده است. در پروتکل پیشنهادی هدف این است

3. Jitter

4. Energy Flow Control

5. Best Effort

6. Hybrid Wireless Mesh Protocol

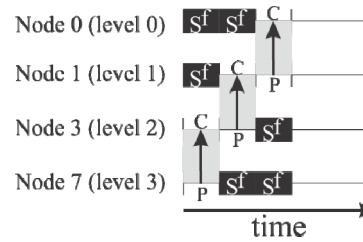
7. Proactive

1. Energy Neutral Operation

2. Sink

جدول ۱: شرح علائم مورد استفاده.

زمان ارتباط با فرزند	C
زمان ارتباط با پدر	P
زمان خواب اجباری	S^f
انرژی موجود در باتری در زمان t	$B(t)$
ظرفیت باتری	B_{max}
انرژی برداشتی در زمان t	$\Gamma(t)$
انرژی مورد نیاز در انتهای دوره پایدگی	B^{req}
توان مصرفی در حالت خواب	P_{sleep}
توان مصرفی در حالت فعال	P_{active}
زمان باقیمانده تا انتهای دوره پایدگی	T_{sus}
زمان فعالیت محاسبه شده بر اساس چرخه کاری گره i	t_{dc}^i
زمان مورد نیاز گره i برای ارتباط با پدر بر اساس چرخه کاری	$t_{dc,up}^i$
زمان محاسبه شده بر اساس چرخه کاری گره i و زیردرخت	$t_{dc,subtree}^i$
تعداد اتصالات	K
زمان باقیمانده تا انتهای اتصال k	T_{life}^k
زمان اختصاص یافته به اتصال k در هر ثانیه	t^k
زمان لازم برای ارسال بیکن ها و بسته های مدیریتی در هر ثانیه	t_{BM}
مجموع زمان های بیکاری گره در هر ثانیه	t_{sleep}
زمان لازم برای اتصالات موجود و جدید گره i	t_{cnms}^i
کل زمان قابل تقسیم گره	t_{total}
زمان نسبت داده شده به گره i	$t_{assigned}^i$
زمان لازم برای ارسال بسته های اتصال k در یک دوره بیکن	t_{pkts}^k
سطح گره در درخت	l



شکل ۲: زمان بندی اتصال از گره ۷ در درخت شکل ۱.

```

1 for each node starting from root:
2   T ← T_node
3   Child ← Child_node
4   While Child ≠ ∅
5     t ← T / Child.Count
6     Ch ← child with smallest DC time τ
7     if τ < t
8       assign τ to Ch
9       subtract τ from T
10      remove Ch from Child
11    else
12      assign t to all member of Child
13    Child ← ∅
    
```

الگوریتم ۱: تقسیم زمان ایستا متناسب با چرخه کاری.

پایدگی شبکه تا ابتدای بازه پرانرژی بعدی تضمین شود. برای رسیدن به این میزان انرژی میزان فعالیت گره باید به درستی و بر اساس میزان انرژی موجود کنترل شود. گره ها مجهز به باتری با میزان انرژی $B(t)$ و ظرفیت B_{max} بوده و برای شارژ مجدد باتری دارای صفحه خورشیدی با انرژی ورودی $\Gamma(t)$ هستند. جدول ۱ علائم مورد استفاده در متن و روابط را نشان می دهد.

مسئله مورد نظر ما در این مقاله تعیین زمان بندی خواب گره ها بر اساس مدل تقسیم زمانی و با در نظر گرفتن چرخه کاری و انرژی است به طوری که گذردهی شبکه حداکثر ممکن باشد و شبکه از نظر انرژی پایدگی داشته باشد. الگوریتم هایی برای تقسیم زمان هر گره بین فرزندان بر مبنای انرژی فرزندان و ترافیک زیردرخت ها به منظور حفظ پایدگی انرژی و حداکثر کردن گذردهی شبکه ارائه شده است.

۴- پایدگی انرژی در شبکه مش بی سیم درختی

در این بخش برای ایجاد هماهنگی زمان های بیداری بین گره های شبکه و در عین حال دستیابی به پایدگی انرژی دو الگوریتم زمان بندی پیوند که چرخه کاری گره ها را نیز در نظر می گیرند ارائه شده است. در الگوریتم اول همانند روش [۳] دوره های پایدگی که در آن انرژی برداشتی تقریباً ثابت است در نظر گرفته شده و رابطه چرخه کاری ارائه شده در [۳] به صورت (۱) است

$$\alpha = \frac{B - B^{req}}{T_{sus}} \frac{1}{P_{active} - P_{sleep}} + \frac{\Gamma - P_{sleep}}{P_{active} - P_{sleep}} \quad (1)$$

که در آن B انرژی موجود در باتری، B^{req} انرژی مورد نیاز در انتهای دوره پایدگی، P_{sleep} توان مصرفی در حالت خواب، P_{active} توان مصرفی در حالت فعال، T_{sus} زمان باقیمانده تا انتهای دوره پایدگی و Γ توان برداشتی گره است. در این رابطه P_{active} ، P_{sleep} و B^{req} نیز در طول هر دوره پایدگی ثابت است. در صورتی که گره مطابق چرخه کاری فعالیت کند انرژی باقیمانده باتری با تغییرات یکنواخت به سمت B^{req} حرکت می کند و در نتیجه نسبت $(B - B^{req}) / T_{sus}$ نیز ثابت خواهد بود. در نتیجه اگر Γ نیز ثابت باشد چرخه کاری در کل طول دوره انرژی ثابت

خواهد ماند. در صورتی که گره کمتر از چرخه کاری فعالیت کند انرژی گره افزایش خواهد یافت و به دلیل عدم تغییر چرخه کاری در انتهای دوره پایدگی انرژی گره از حداقل انرژی مورد نیاز بیشتر خواهد شد. این مقدار انرژی مازاد در دوره های بعدی باعث افزایش چرخه کاری و گذردهی بیشتر گره می شود.

اگر دوره پایدگی بر اساس پیش بینی انرژی برداشتی و بر اساس داده های تابش به اندازه کافی کوچک تعیین شود که در آن انرژی برداشتی تقریباً ثابت باشد می توان چرخه کاری را فقط در ابتدای هر دوره و بر اساس انرژی برداشتی، انرژی موجود در باتری و انرژی مورد نیاز برای پایدگی انرژی در انتهای دوره پایدگی تعیین کرد. سپس بر اساس چرخه کاری تعیین شده زمان بندی پیوندها تعیین می شود و تا انتهای دوره پایدگی ثابت می ماند. در صورتی که نتوان چنین دوره ای تعیین کرد می توان از میانگین انرژی برداشتی در طول دوره برای تعیین چرخه کاری استفاده کرد. در الگوریتم پیشنهادی دوم چرخه کاری در زمان ایجاد یا خاتمه هر اتصال و بر اساس انرژی ورودی، سطح باتری و انرژی مورد نیاز در انتهای اتصال تعیین می شود. بر اساس ترافیک موجود از مسیرهای مختلف زمان بندی پیوندها طوری تعیین می شود که حداکثر اتصالات ممکن در شبکه برقرار شوند.

۴-۱ الگوریتم اول: تقسیم زمان به صورت ایستا متناسب با چرخه کاری

الگوریتم پیشنهادی اول مبتنی بر الگوریتم تقسیم زمانی ثابت ارائه شده در [۴] می باشد. چرخه کاری مطابق روش [۳] بر اساس میزان باتری و انرژی ورودی هر گره تعیین می شود. در ابتدای هر دوره پایدگی با شروع

برای زمان بندی مورد استفاده قرار می‌گیرند. هر گره باید زمان مورد نیاز برای برقراری ارتباط با هر فرزند خود را از فرزندان دریافت کند. اگر زمان فعالیت محاسبه شده بر اساس چرخه کاری هر گره با t_{dc}^i و زمان مورد نیاز برای ارتباط با پدر بر اساس چرخه کاری را با $t_{dc,up}^i$ نشان دهیم زمان محاسبه شده بر اساس چرخه کاری گره و زیردرخت آن، $t_{dc,subtree}^i$ ، از (۲) محاسبه می‌گردد

$$t_{dc,subtree}^i = \min(t_{dc}^i, 2 \sum_{j \in \text{childs of } i} t_{dc,up}^j) \quad (2)$$

زمان لازم برای ارتباط با پدر در گره‌های برگ t_{dc}^i و در سایر گره‌ها $t_{dc,subtree}^i/2$ می‌باشد.

در هنگام زمان بندی که به وسیله الگوریتم ۱ انجام می‌شود به جای استفاده از زمان خود گره به تنهایی، این زمان اعلامی که بر ایند زمان‌های مورد نیاز کل زیردرخت است ملاک تصمیم گیری در مورد تقسیم زمان‌ها خواهد بود. با این کار در صورتی که زیردرخت یک گره انرژی کافی برای ایجاد ترافیک نداشته باشد زمان برای استفاده سایر بخش‌های شبکه به آن قسمت اختصاص می‌یابد و مشکل عدم کارایی الگوریتم قبلی تخفیف پیدا می‌کند.

۴-۲ الگوریتم دوم: تقسیم زمان به صورت پویا بر اساس اطلاعات انرژی و ترافیک زیردرخت

در این الگوریتم فرض بر این است که طول اتصالات از ابتدا مشخص است. در این صورت میزان مصرف توان هر اتصال مشخص بوده و انرژی گره‌ها می‌تواند به صورت مفیدتری در جهت افزایش گذردهی شبکه استفاده شود. برای این کار هنگام برقراری هر اتصال کل انرژی مصرفی اتصالات موجود تا انتهای اتصال، انرژی مصرفی بازه بیکن‌ها تا انتهای دوره پایدگی و انرژی مورد نیاز در زمان‌های خواب محاسبه می‌شود. در صورتی که قبولی اتصال جدید باعث افت انرژی باقیمانده گره در انتهای دوره پایدگی به مقادیر پایین‌تر از انرژی مورد نیاز شود، اتصال قبول نخواهد شد. فرض کنید K اتصال داریم و زمان باقیمانده تا انتهای هر اتصال K را با T_{life}^k نشان می‌دهیم. همچنین فرض کنید زمان اختصاص یافته به اتصال K در هر ثانیه را با t^k ، زمان لازم برای ارسال بیکن‌ها و بسته‌های مدیریتی در هر ثانیه را با t_{BM} ، زمان باقیمانده تا انتهای دوره پایدگی را با T_{sus} و مجموع زمان‌های بیکاری گره در هر ثانیه (بعد از پذیرش اتصال جدید k') را با t_{sleep} نشان می‌دهیم. اتصال k' از نظر انرژی در صورتی پذیرفته می‌شود که (۳) برقرار باشد

$$B - \sum_{k=1}^K P_{active} t^k T_{life}^k - \sum_{k=1}^K P_{sleep} t^k (T_{sus} - T_{life}^k)^+ - P_{active} t^{k'} T_{life}^{k'} - P_{sleep} t^{k'} (T_{sus} - T_{life}^{k'})^+ - P_{active} t_{BM} T_{sus} - P_{sleep} t_{sleep} T_{sus} + \Gamma T_{sus} \geq B^{req} \quad (3)$$

در این الگوریتم تقسیم زمان بین فرزندان بر اساس میزان ترافیک آنهاست که این کار مشکل کمبود زمان گره‌های عمیق تر درخت را در الگوریتم‌های قبلی حل می‌کند و باعث می‌شود اتصالات از آن گره‌ها نیز بتوانند برقرار شوند. ایراد این روش تقسیم مجدد زمان هنگام برقراری هر اتصال جدید است. برای بهبود این مشکل هنگام تقسیم زمان، به هر فرزند به میزان مورد نیاز اتصالاتش زمان داده می‌شود و زمان‌های بیکاری باقیمانده به طور مساوی تقسیم می‌گردد. در ابتدای هر دوره پایدگی نیز تقسیم زمانی بر اساس وضعیت انرژی زیردرخت‌ها (مطابق روش بهبود یافته الگوریتم ۱) انجام می‌گیرد.

- 1 *if* $t_{cns}^i + t_{pkts}^k > \text{Beacon Interval}$
- 2 *reject connection*
- 3 *for each node* i *on the path:*
- 4 *if energy is unadequate*
- 5 *reject connection*
- 6 *for each node* i *on the path:*
- 7 *if* $t_{cns}^i + t_{pkts}^k > t_{assigned}^i$
- 8 *goto line 11*
- 9 *schedule the connection*
- 10 *finish*
- 11 *for each node* i *on the path:* $t_{cns}^i \leftarrow t_{cns}^i + t_{pkts}^k$
- 12 *for each node starting from root:*
- 13 *for each child* i *of* n *children:*
- 14 $t_{assigned}^i = t_{cns}^i + \frac{t_{total} - \sum_{j=1}^n t_{cns}^j}{n}$
- 15 *reschedule all connections*

الگوریتم ۲: تقسیم زمانی پویا.

از گره ریشه هر گره زمان خود را به تعداد فرزندان تقسیم می‌کند. در صورتی که زمان اختصاص یافته به یک فرزند از زمان چرخه کاری آن بیشتر باشد مازاد آن به طور مساوی بین سایر فرزندان تقسیم می‌گردد. با این کار فرزندی که چرخه کاری کمی دارد می‌تواند به اندازه کل چرخه کاری خود زمان داشته باشد و گرهی که چرخه کاری بزرگتری دارد مازاد زمان‌های موجود را برای برقراری اتصالات بیشتر استفاده می‌کند. به علاوه گرهی که انرژی و چرخه کاری کمی دارد زمان‌های خواب پیوسته بیشتری برای حفظ بیشتر انرژی خواهد داشت.

فرزندان هر گره به استثنای گره ریشه حداقل در نیمی از زمان اختصاصی خود منتظر جلورانی داده‌های خود توسط گره پدر به سمت ریشه هستند. بنابراین گره فرزند می‌تواند در این زمان‌ها به حالت خواب برود و در نتیجه برای تقسیم زمان به جای چرخه کاری از مقدار دو برابر آن استفاده می‌کنیم. الگوریتم ۱ روش تقسیم زمان مبتنی بر چرخه کاری فرزندان را نشان می‌دهد. در این الگوریتم ابتدا زمان گره پدر به تعداد فرزندان تقسیم می‌شود که t حاصل این تقسیم است (خط ۵). در هر مرتبه اجرا فرزندی که کوچکترین زمان چرخه کاری را دارد انتخاب می‌شود (خط ۶). اگر زمان چرخ کاری آن فرزند از t بزرگتر باشد زمان چرخه کاری مابقی فرزندان نیز از t بزرگتر است. در این حالت t به همه فرزندان باقیمانده اختصاص می‌یابد و اجرای الگوریتم پایان می‌یابد (خطوط ۱۲ و ۱۳). در غیر این صورت زمان چرخه کاری به فرزند انتخاب شده اختصاص می‌یابد، این زمان از زمان کل کسر شده و آن گره از لیست فرزندان خارج می‌شود (خطوط ۸ تا ۱۰) و الگوریتم با فرزندان باقیمانده تکرار می‌گردد.

این الگوریتم به صورت توزیع شده و محلی اجرا می‌شود و هر گره برای اجرای آن تنها نیاز به اطلاعات انرژی فرزندان خود دارد. به علاوه در ابتدای هر دوره پایدگی که چرخه کاری گره‌ها به روز می‌شوند، به طور برخط اجرا می‌شود. با توجه به حلقه تکرار خط ۴، پیچیدگی الگوریتم $O(n)$ است که n تعداد فرزندان گره می‌باشد. با توجه به تعداد کم فرزندان هر گره در یک شبکه مش بی سیم، پیچیدگی الگوریتم پیشنهادی بسیار کم و به همین دلیل اجرای برخط آن کاملاً عملی و ممکن است.

به دلیل عدم استفاده از اطلاعات زیردرخت در صورتی که زیردرخت یک گره انرژی کافی برای پرکردن زمان گره نداشته باشند زمان اختصاص یافته به گره هدر می‌رود. برای رفع این مشکل بهبودی در این الگوریتم ایجاد کرده‌ایم. در الگوریتم بهبود یافته اطلاعات زیردرخت‌ها نیز

جدول ۲: پارامترهای توان مصرفی کارت رادیویی در حالت‌های مختلف.

حالت	توان مصرفی (میلی‌وات)
ارسال	۱۲۸۰
دریافت	۹۴۰
بی‌کار	۸۲۰
خواب	۱۰۰

جدول ۳: پارامترهای شبیه‌سازی.

شبیه‌ساز مورد استفاده و نسخه آن	NS۳-۱۹
ماژول‌های مربوط	mesh, wifi, energy
زمان شبیه‌سازی	۳۰۰ ثانیه
نرخ تولید بسته‌ها در اتصالات	۵۰ بسته در ثانیه
اندازه بسته‌ها	۱۲۸۰ بیت
فاصله زمانی بین ورود دو اتصال متوالی	پواسن با میانگین ۳ ثانیه
الگوی ترافیک اتصالات	نرخ بیت ثابت
دوره بیکن	۵۰۰ میلی‌ثانیه
توان مصرفی گره‌ها در حالت فعال	۵ ژول
توان مصرفی گره‌ها در حالت خواب	۰٫۵ ژول

برای توضیح بهتر روش تقسیم، فرض کنید زمان لازم برای اتصالات موجود و جدید هر فرزند i را با t_{cns}^i و کل زمان قابل تقسیم گره پدر را با t_{total} نشان دهیم و گره پدر دارای n فرزند است. در این صورت زمان هر فرزند طبق (۴) به دست می‌آید

$$t_{assigned}^i = t_{cns}^i + \frac{t_{total} - \sum_{j=1}^n t_{cns}^j}{n} \quad (4)$$

در صورتی که زمان‌های بیکاری موجود برای برقراری یک اتصال جدید کافی نباشد زمان بندی مجدد به روش مذکور انجام می‌شود.

علاوه بر کمبود انرژی، کمبود ظرفیت نیز می‌تواند مانع پذیرش یک اتصال جدید شود. فرض کنید زمان لازم برای ارسال بسته‌های اتصال k در یک دوره بیکن t_{pkts}^k بوده و گره مبدأ در سطح l واقع باشد. با توجه به شکل ۲ زمان مورد نیاز در همه گره‌ها از مبدأ تا ریشه برابر است با $l t_{pkts}^k$. در صورتی که عمق گره از ۴ بیشتر شود به دلیل استفاده مجدد از زمان، زمان لازم به $4 t_{pkts}^k$ محدود می‌شود. اگر زمان بیکاری گره ریشه کمتر از $l t_{pkts}^k$ باشد اتصال به دلیل کمبود ظرفیت پذیرفته نخواهد شد. در غیر این صورت با شروع زمان بندی از گره ریشه با استفاده از (۴) زمان‌ها به نسبت ترافیک فرزندان بین آنها تقسیم خواهد شد.

الگوریتم ۲ جزئیات اجرای روش تقسیم زمانی پویا را نشان می‌دهد. به دلیل این که همه اتصالات به گره ریشه ختم می‌شوند اگر در گره ریشه زمان کافی وجود داشته باشد اتصال جدید از نظر ظرفیت قابل پذیرش است. این مورد در خط ۱ بررسی می‌شود. در خطوط ۳ تا ۵ وضعیت انرژی گره‌های روی مسیر بررسی می‌شود. در خطوط ۶ تا ۸ بررسی می‌شود که آیا در گره‌های روی مسیر ظرفیت کافی برای پذیرش اتصال وجود دارد یا خیر. اگر ظرفیت کافی موجود باشد بدون تغییر زمان بندی خواب اتصال جدید برقرار می‌شود. در غیر این صورت در خط ۱۱ زمان اتصالات روی مسیر به‌روز شده و در خطوط ۱۲ تا ۱۴ زمان بندی مجدد در همه گره‌های شبکه اتفاق می‌افتد تا زمان کافی برای برقراری اتصال جدید در مسیر ایجاد شود. در خط ۱۵ همه اتصالات موجود و اتصال جدید مجدداً زمان بندی می‌شوند زیرا زمان بندی خواب درخت تغییر کرده است.

این الگوریتم با ارسال پیام بین گره‌های شبکه می‌تواند به صورت توزیع شده و برخط اجرا شود. در اجرای توزیع شده و برخط، با حرکت بسته درخواست مسیر از مبدأ تا ریشه، خطوط ۱ تا ۹ و ۱۱ در هر گره روی مسیر اجرا می‌شوند. در صورتی که یکی از گره‌های مسیر زمان کافی برای زمان بندی اتصال جدید نداشته باشد (خط ۷) پیامی به گره ریشه ارسال می‌کند که در پی آن، همه گره‌های شبکه خطوط ۱۳ و ۱۴ را برای زمان بندی مجدد اجرا خواهند کرد. پیچیدگی خطوط ۱ تا ۹ و ۱۱ برای هر گره روی مسیر $O(1)$ و برای خطوط ۱۳ و ۱۴ $O(n)$ است که n تعداد فرزندان گره می‌باشد. الگوریتم ۲ نیز مانند الگوریتم ۱ دارای پیچیدگی زمانی بسیار کم و اجرای آن به صورت برخط کاملاً عملی و ممکن است.

۵- نتایج شبیه‌سازی

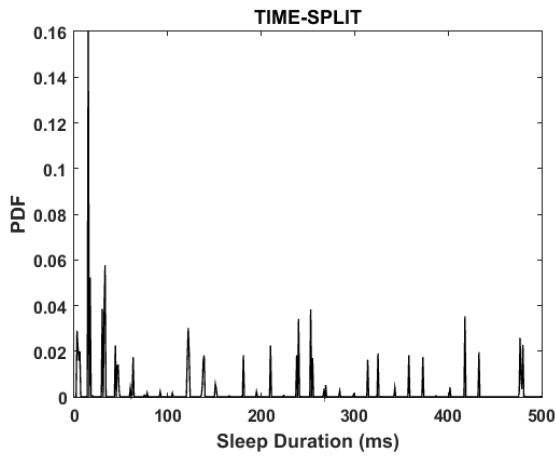
برای بررسی کارایی الگوریتم‌های پیشنهادی از شبیه‌ساز شبکه NS۳ استفاده کرده‌ایم. توپولوژی انتخابی برای شبیه‌سازی‌ها یک درخت تقریباً متوازن با ۱۶ گره مطابق شکل ۱ می‌باشد. برای همه نتایج، آزمون‌ها چندین بار تکرار شده‌اند و بازه اطمینان ۹۵٪ در نظر گرفته شده است. شبیه‌سازی‌ها برای یک دوره پایداری با مدت زمان ۳۰۰ ثانیه انجام شده است. توان مصرفی برد اصلی نقطه دسترسی مش در حالت فعال حدود ۴ وات و در حالت خواب حدود ۰٫۴ وات در نظر گرفته شده است. برای کارت رادیویی از پارامترهای توان کارت اینتل ۵۳۰۰ که در جدول ۲ [۲۴] آمده است استفاده کرده‌ایم. جدول ۳ پارامترهای اصلی شبیه‌سازی را در آزمون‌های انجام شده نشان می‌دهد.

برای درک بهتر کارایی روش‌های پیشنهادی، این روش‌ها با استاندارد MESH، IEEE ۸۰۲.۱۱s، روش تقسیم زمانی ارائه شده در [۴]، TIME-SPLIT و یک روش زمان بندی کامل به عنوان روش بهینه از نظر انرژی به نام PERFECT که در آن فرض شده که گره در تمام زمان‌های بیکاری در حالت خواب قرار دارد مقایسه شده‌اند.

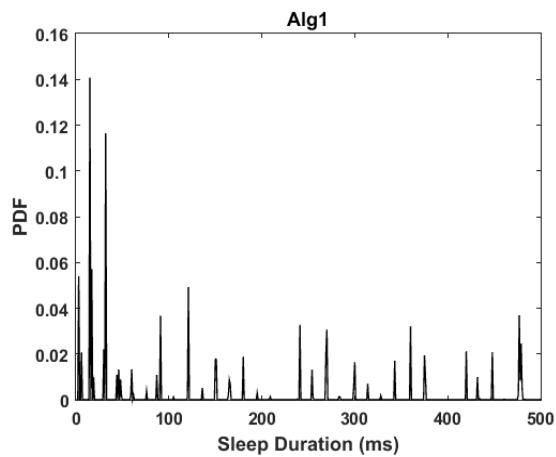
۱-۵ ارزیابی بازه‌های خواب

یکی از مزایای روش تقسیم زمانی ایجاد بازه‌های خواب پیوسته و طولانی مدت (در حد چند ده یا چند صد میلی‌ثانیه) است که اجازه می‌دهد برد اصلی نقطه دسترسی مش نیز هم‌زمان با کارت رادیویی به حالت خواب برود. به علاوه از تغییرات زیاد وضعیت خواب که سربار انرژی به همراه دارد جلوگیری می‌کند. در این بخش طول و نرخ بازه‌های خواب ایجاد شده توسط الگوریتم پیشنهادی اول، Alg1، روش بهبود یافته الگوریتم اول، Alg1+ و الگوریتم پیشنهادی دوم، Alg2، مورد ارزیابی قرار گرفته‌اند.

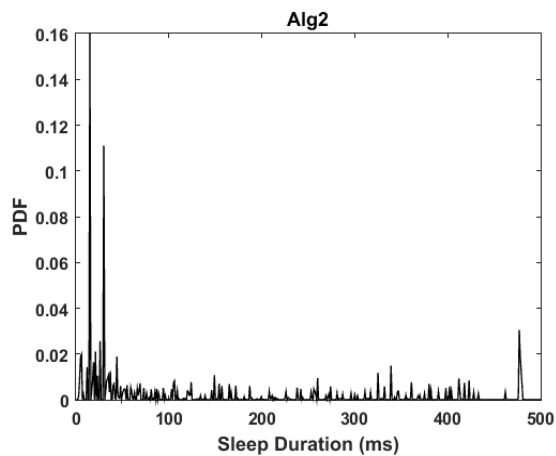
شکل ۳ میانگین زمان خواب را در انرژی‌های مختلف نشان می‌دهد. در انرژی‌های کمتر از ۳۰۰ ژول Alg1، Alg1+، Alg2 و PERFECT هیچ اتصال برقرار شده‌ای در مدت شبیه‌سازی ندارند، لذا بازه‌های خواب بسیار طولانی دارند. برای انرژی‌های بیشتر از ۳۰۰ و کمتر از ۶۰۰ ژول شبکه تعدادی اتصال قبول می‌کند و این باعث کم شدن طول بازه خواب می‌شود. در انرژی‌های بیش از ۶۰۰ ژول شبکه به اندازه ظرفیت خود اتصال قبول می‌کند و بنابراین بازه‌های خواب در کوتاه‌ترین حالت خود می‌باشند. اما TIME-SPLIT همیشه به اندازه ظرفیت خود اتصال قبول می‌کند و همان طور که در شکل ۳ مشاهده می‌شود میانگین طول بازه خواب آن برای همه مقادیر انرژی تقریباً یکسان است. میانگین طول



شکل ۶: تابع چگالی احتمال طول بازه های خواب برای TIME-SPLIT.



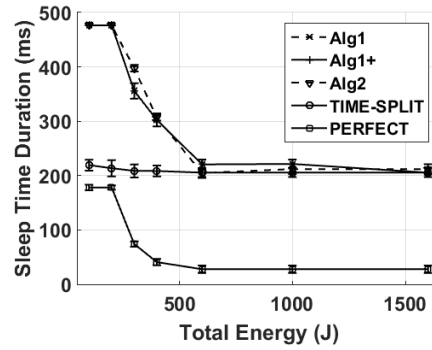
شکل ۷: تابع چگالی احتمال طول بازه های خواب برای Alg1.



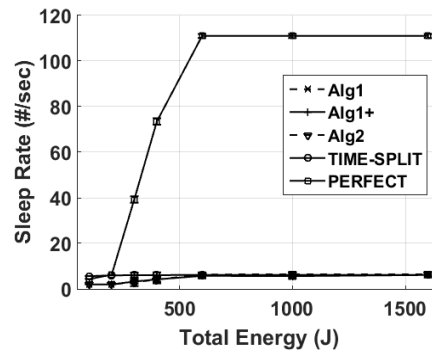
شکل ۸: تابع چگالی احتمال طول بازه های خواب برای Alg2.

اصلی به حالت خواب مناسب نیستند.

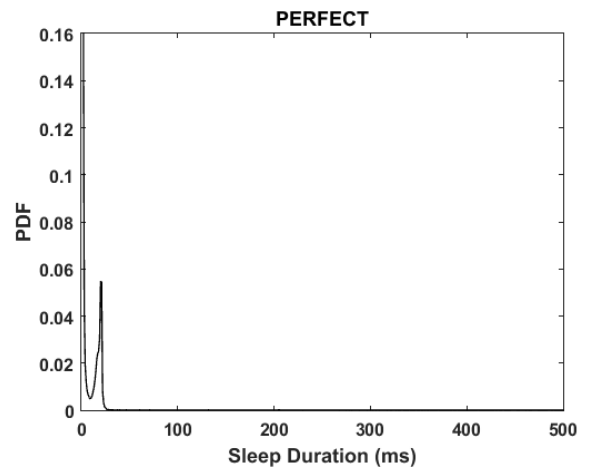
به منظور بررسی اثر انرژی خواب پیوسته، میزان انرژی مصرفی Alg2 و PERFECT برای مقادیر مختلف آستانه خواب عمیق با هم مقایسه شده است. آستانه خواب عمیق عددی است که به ازای بازه های کوتاه تر از آن برد اصلی را نمی توان به حالت خواب برد. شکل ۹ نشان می دهد که برای مقادیر آستانه کوچک تر از حدود ۱۵ میلی ثانیه میزان انرژی مصرفی PERFECT از Alg2 کمتر است اما به ازای مقادیر بیشتر از آن انرژی مصرفی Alg2 کمتر می باشد. با توجه به توابع چگالی احتمال طول بازه های خواب (شکل های ۵ تا ۸)، Alg1 و TIME-SPLIT نیز همین شرایط را دارا می باشند. به عبارت دیگر برای بردهایی که به ازای بازه های



شکل ۳: طول بازه های خواب برای روش های پیشنهادی با انرژی های مختلف.



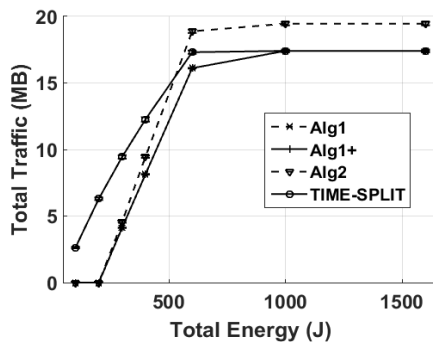
شکل ۴: نرخ خواب برای روش های پیشنهادی با انرژی های مختلف.



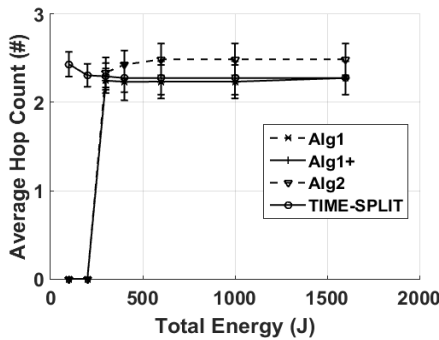
شکل ۵: تابع چگالی احتمال طول بازه های خواب برای PERFECT.

بازه های خواب روش های تقسیم زمانی در حدود ۱۰ برابر PERFECT است که این برای حفظ انرژی گره ها هنگام کمبود انرژی می تواند بسیار مفید باشد. شکل ۴ تعداد دفعات به حالت خواب رفتن در هر ثانیه را نشان می دهد. هرچه تعداد دفعات خواب کمتر باشد سربار ناشی از به حالت خواب رفتن و بازگشتن از حالت خواب کمتر خواهد بود.

شکل های ۵ تا ۸ توابع چگالی احتمال طول بازه های خواب را برای روش های PERFECT، TIME-SPLIT، Alg1 و Alg2 نشان می دهند. تقریباً همه بازه های خواب PERFECT بسیار کوتاه هستند و برای به خواب بردن برد اصلی مناسب نیستند. به دلیل ایستابودن تقسیم زمان در دو روش TIME-SPLIT و Alg1، توزیع طول بازه های خواب بسیار شبیه یکدیگر است. اما به دلیل پویایی تقسیم زمانها در Alg2، طول بازه های خواب توزیع یکنواخت تری نسبت به روش های ایستا دارد. شکل ۵ نشان می دهد که هرچند PERFECT زمان خواب بیشتری نسبت به روش های تقسیم زمانی دارد اما همه اینها زمان های کوتاه و منقطع هستند که در بسیاری از مدل های نقاط دسترسی مش برای بردن برد



شکل ۱۱: ترافیک عبوری از شبکه با انرژی‌های یکسان.

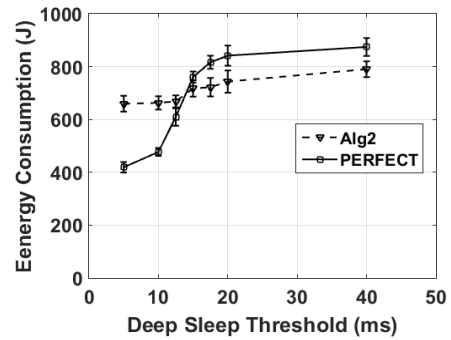


شکل ۱۲: میانگین تعداد گام اتصالات برقرارشده.

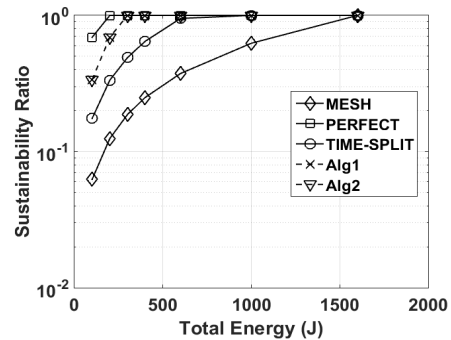
دسترسی به کانال وجود دارد و این باعث حفظ بیشتر انرژی در آن روش می‌شود.

در ادامه میزان ترافیک عبوری روش‌های پیشنهادی در مقایسه با روش TIME-SPLIT برای حالتی که انرژی همه گره‌ها یکسان است بررسی شده است. یکسان بودن انرژی‌ها بدین معنی است که زمان گره بین فرزندان باید به طور مساوی تقسیم شود. در واقع در این شرایط که درخت تقریباً متعادل است و انرژی گره‌ها هم برابر است، روش Alg1+ و Alg1 کمترین میزان بهبود را در ترافیک عبوری دارند. در بخش‌های بعدی شرایط نامتعادل از نظر انرژی و توپولوژی نیز بررسی شده‌اند. شکل ۱۱ میزان ترافیک عبوری را نشان می‌دهد. در انرژی‌های ۱۰۰۰ و ۱۶۰۰ که شبکه محدود به ظرفیت است سه روش TIME-SPLIT، Alg1 و Alg1+ مقدار ترافیک یکسانی عبور داده‌اند. اما در انرژی‌های کمتر TIME-SPLIT به دلیل این که انرژی را برای پایداری حفظ نمی‌کند کمی بیشتر ترافیک عبور داده است. در عوض Alg1 و Alg1+ برای انرژی‌های بیش از ۳۰۰ ژول پایداری کامل دارند. به دلیل این که روشی PERFECT برای کنترل پذیرش اتصالات ندارد برای مقایسه عادلانه اتصالات قبول شده در روش Alg2 به آن داده شده و بالطبع میزان ترافیک عبوری آن مانند Alg2 است و در شکل ۱۱ رسم نشده است.

در روش‌های زمان‌بندی تقسیم زمان، در صورتی که اتصالات از همه گره‌های شبکه بتوانند شروع شوند به دلیل محدودیت زمان گره‌های با عمق بیشتر، اکثر اتصالات از گره‌های نزدیک به ریشه برقرار می‌شوند. این مورد در تناقض با عدالت در برقراری ارتباط است. برای بررسی این مورد شبیه‌سازی‌هایی انجام شده که در آن اتصالات از همه گره‌های شبکه شامل گره‌های میانی و برگ‌ها برقرار می‌شوند. میانگین تعداد گام می‌تواند برای ارزیابی عدالت ذکر شده مورد استفاده قرار گیرد. شکل ۱۲ میانگین تعداد گام در اتصالات برقرارشده را نشان می‌دهد. مطابق انتظار عملکرد TIME-SPLIT، Alg1 و Alg1+ مشابه است و Alg2 در این مورد بهتر عمل می‌کند و میانگین تعداد گام بیشتری دارد. این نشان



شکل ۹: میزان انرژی مصرفی به ازای مقادیر مختلف آستانه خواب عمیق.



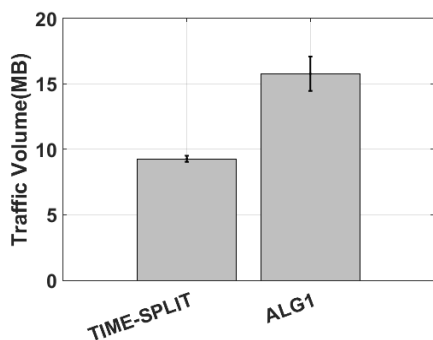
شکل ۱۰: نسبت پایداری انرژی برای مقادیر مختلف انرژی موجود.

زمانی کمتر از ۱۵ میلی‌ثانیه به خواب‌بردن برد اصلی امکان پذیر نباشد یا مزیت حفظ انرژی نداشته باشد، روش‌های پیشنهادی از نظر مصرف انرژی از PERFECT هم عملکرد بهتری دارند. ذکر این نکته حایز اهمیت است که روش PERFECT به عنوان روش ایده‌آل و برای مقایسه انتخاب شده ولی در عمل قابل پیاده‌سازی نیست.

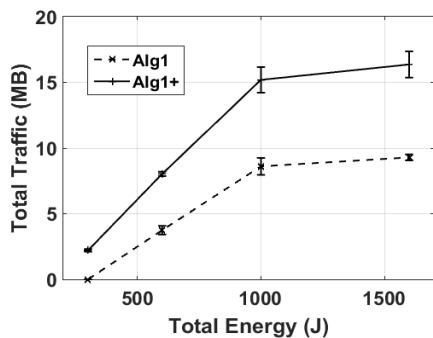
۲-۵ ارزیابی پایداری انرژی شبکه

در این قسمت پایداری انرژی روش تنظیم چرخه کاری اعمال شده روی روش‌های پیشنهادی ارزیابی شده است. پایداری انرژی در این مقاله به معنی رسیدن به یک مقدار حداقلی انرژی در انتهای دوره پایداری است. در شبیه‌سازی‌ها حداقل انرژی مورد نیاز صفر در نظر گرفته شده و بنابراین زنده ماندن تا انتهای دوره پایداری به معنی داشتن پایداری انرژی است. برای ارزیابی پایداری، نسبت پایداری و نسبت طول عمر شبکه به طول یک دوره پایداری در شرایط مختلف انرژی بررسی شده است. شکل ۱۰ نسبت پایداری را برای روش‌های مذکور برای انرژی‌های مختلف نشان می‌دهد. با توجه به میزان انرژی مصرفی گره‌ها در حالت فعال و خواب و بازه بیکن حدود ۲۵ میلی‌ثانیه‌ای، حداقل انرژی لازم برای گره برای فعالیت بدون برقراری هیچ اتصالی در حدود ۲۲۰ ژول است. همان طور که در شکل ۱۰ قابل مشاهده است برای مقادیر کمتر از ۳۰۰ ژول روش‌های Alg1 و Alg2 نیز پایداری کامل ندارند. روش TIME-SPLIT به دلیل ایجاد بازه‌های خواب حداقل به اندازه نصف دوره بیکن، نسبت به MESH که هیچ زمان خوابی ندارد وضعیت بهتری دارد. در شبیه‌سازی‌های این بخش آستانه خواب عمیق صفر در نظر گرفته شده تا روش‌های پیشنهادی با روش ایده‌آل مقایسه شده باشد. وضعیت پایداری انرژی PERFECT از روش‌های پیشنهادی بهتر است زیرا در PERFECT هیچ زمان بیکاری که در آن گره بیدار باشد وجود ندارد، حتی زمان‌های انتظار بین قاب (IFS)^۱ و زمان‌های backoff که در

1. Inter Frame Space



شکل ۱۵: میزان ترافیک عبوری برای الگوریتم اول و TIME-SPLIT.



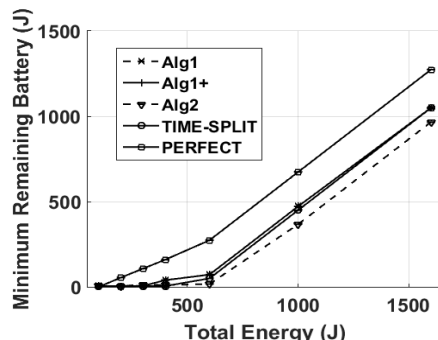
شکل ۱۶: مقایسه ترافیک عبوری در الگوریتم اول و حالت بهبودیافته آن.

میزان ترافیک عبوری از شبکه را برای الگوریتم اول و TIME-SPLIT نشان می دهد.

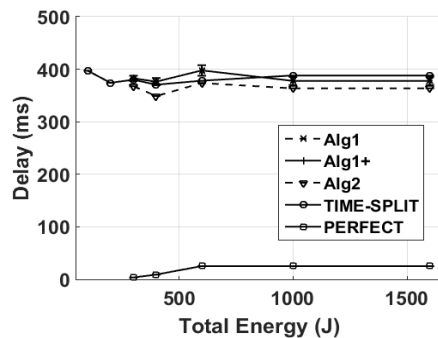
میزان ترافیک عبوری در الگوریتم اول نسبت به TIME-SPLIT حدود ۶۰٪ افزایش یافته و دلیل این امر تخصیص زمان بیشتر به فرزندی است که انرژی بیشتری دارد. این کار باعث می شود اتصالات بیشتری در شبکه و از طریق گره با وضعیت انرژی بهتر برقرار شود.

برای بررسی کارایی بهبود انجام شده در الگوریتم پیشنهادی اول، Alg1+، شرایط انرژی شبکه را طوری قرار داده ایم که زیردرخت یک گره انرژی بسیار کمتری از خود گره داشته باشد. شکل ۱۶ میزان ترافیک عبوری این شبکه را برای الگوریتم های اول و دوم نشان می دهد. در این آزمایش ها گره های ۱ و ۲ و زیردرخت گره ۲ دارای انرژی های مساوی هستند و گره های ۳ و ۴ همواره ۳۰۰ ژول انرژی دارند. الگوریتم ۱ زمان گره ریشه را به طور مساوی بین گره ۱ و ۲ تقسیم می کند اما الگوریتم بهبودیافته بیشتر زمان را به گره ۲ اختصاص می دهد زیرا زیردرخت گره ۱ زمان چرخه کاری بسیار کمی دارد. در نتیجه در الگوریتم بهبودیافته اتصالات بسیار بیشتری برقرار می شوند و نتیجتاً ترافیک عبوری افزایشی در حدود ۶۰٪ دارد.

الگوریتم دوم پیشنهادی دو بهبود هم زمان نسبت به الگوریتم های قبلی دارد. یکی زمان بندی پویا که بر اساس میزان ترافیک هر فرزند تقسیم زمانی را انجام می دهد و دیگری کنترل پذیرش تماس مبتنی بر طول اتصالات. برای بررسی بهبود اول همه اتصالات شبکه از یکی از گره های برگ برقرار شده اند. شکل ۱۷ میزان ترافیک عبوری Alg1+ و Alg2 را برای این شرایط نشان می دهد. به دلیل ثابت بودن تقسیم زمان در Alg1+ تعداد کمی از اتصالات برقرار می شوند و محدودیت ظرفیت اجازه برقراری اتصالات بیشتر را نمی دهد. با افزایش انرژی نیز میزان ترافیک عبوری به خاطر محدودیت ظرفیت افزایش نمی یابد. اما در Alg2 پس از کامل شدن ظرفیت اختصاصی اولیه هنگام برقراری اتصال بعدی تقسیم مجدد صورت گرفته و زمان گره های روی مسیر افزایش می یابد و اتصالات بیشتری برقرار خواهد شد. در انرژی حدود ۱۰۰۰ ژول شبکه محدود به ظرفیت



شکل ۱۳: انرژی باقیمانده در باتری گره گلوگاه انرژی در انتهای دوره پایندگی.



شکل ۱۴: تأخیر انتها به انتها.

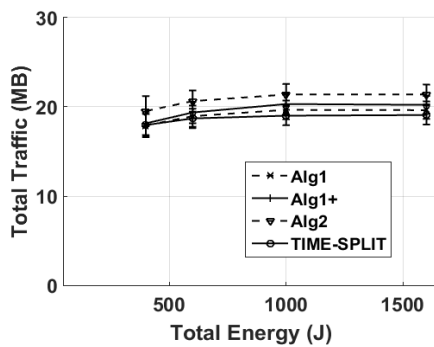
می دهد که Alg2 میزان ترافیک عبوری خود را از مسیرهای دورتری هدایت کرده است.

روش کنترل پذیرش تماس مبتنی بر انرژی که در الگوریتم اول بر مبنای چرخه کاری محاسبه شده و در الگوریتم دوم مبتنی بر میزان مصرف انرژی اتصالات می باشد توانسته است شبکه را به پایندگی برساند. اما برای این که ببینیم آیا این روش ها بیش از حد محافظه کارانه عمل می کنند یا خیر انرژی باقیمانده در گره گلوگاه انرژی را در انتهای دوره پایندگی در شکل ۱۳ نشان داده ایم. در انرژی های کمتر از ۶۰۰ ژول که شبکه محدود به انرژی است روش های TIME-SPLIT، Alg1 و Alg2 تقریباً همه انرژی گره ها را مصرف می کنند. Alg2 به دلیل پویایی و انعطاف پذیری در تعیین زمان های تقسیم شونده از دو روش دیگر بهتر عمل می کند. PERFECT به دلیل زمان های خواب بیشتر برای همان میزان ترافیک عبوری انرژی کمتری مصرف می کند و در انتهای دوره پایندگی مقدار بیشتری انرژی در گره ها باقی می ماند.

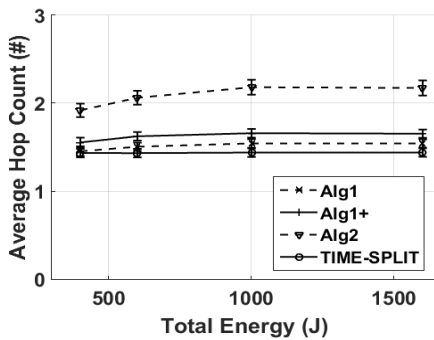
به منظور ارزیابی عملکرد گذرای شبکه در این قسمت تأخیر روش های پیشنهادی را با روش PERFECT مقایسه کرده ایم. تأخیر انتها به انتهای بسته ها در روش های پیشنهادی به دلیل زمان بندی دوره ای، حداکثر به اندازه یک دوره سرویس می باشد. همان طور که در شکل ۱۴ مشاهده می شود زمان تأخیر برای همه روش های پیشنهادی کمتر از یک دوره سرویس می باشد که برابر است با یک دوره بیکن که در شبیه سازی ها ۵۰۰ میلی ثانیه انتخاب شده است. در صورتی که تأخیر کمتر مورد نیاز باشد دوره سرویس می تواند کوتاه تر از دوره بیکن باشد.

۳-۵ مقایسه گذردهی روش های پیشنهادی

هدف از ارائه الگوریتم اول افزایش گذردهی شبکه در شرایطی است که گره ها میزان انرژی متفاوتی دارند. به منظور بررسی این که آیا این هدف برآورده شده است یا خیر شبکه مورد آزمایش را با مقادیر انرژی متفاوت برای گره ها بررسی کرده ایم. در این آزمایش انرژی گره ها حدوداً ۱۰۰۰ ژول و گره ۱ نسبت به گره ۲ دارای انرژی بیشتری است. شکل ۱۵



شکل ۱۹: میانگین ترافیک عبوری از درخت‌های تصادفی.



شکل ۲۰: میانگین تعداد گام اتصالات پذیرفته شده.

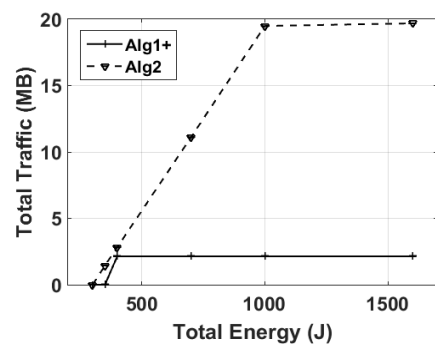
دلیل این امر تصادفی بودن انرژی گره‌ها است. با این که میانگین انرژی‌ها ۴۰۰ ژول است اما گره‌هایی با انرژی بیشتر از ۴۰۰ ژول در شبکه وجود دارد و این گره‌ها باعث افزایش ترافیک عبوری می‌شوند.

شکل ۲۰ میانگین تعداد گام اتصالات پذیرفته شده را نشان می‌دهد. به دلیل تقسیم ایستا میانگین تعداد گام در Alg1، TIME-SPLIT و Alg1+ تقریباً مساوی است اما در Alg2 اتصالات از گره‌های به مراتب دورتری تشکیل می‌شوند. با توجه به این که میزان ترافیک عبوری Alg2 از سایر روش‌ها بیشتر است (شکل ۱۹) می‌توان نتیجه گرفت که Alg2 از پهنای باند و انرژی شبکه به بهترین شکل استفاده می‌کند.

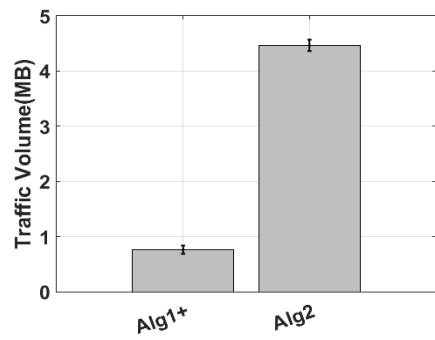
این نتایج نشان می‌دهند که روش‌های پیشنهادی در شرایط عمومی نیز در میزان ترافیک عبوری و عدالت در برقراری اتصال بهبودهایی نسبت به روش‌های قبلی ایجاد می‌کنند.

۶- نتیجه گیری

در این مقاله برای پایداری انرژی شبکه مش بی‌سیم که برای جمع‌آوری داده به کار می‌رود و دارای توپولوژی درخت است و از الگوریتم زمان‌بندی تقسیم زمانی بهره می‌برد دو الگوریتم زمان‌بندی ارائه کرده‌ایم. در الگوریتم اول برای ایجاد پایداری انرژی برای گره‌ها چرخه کاری تنظیم کرده‌ایم و برای بهبود گذردهی شبکه بر اساس وضعیت انرژی تقسیم زمان را بر اساس چرخه کاری گره‌ها انجام داده‌ایم. در برخی حالت‌ها این روش زمان‌بندی با اشکالاتی مواجه می‌شود از جمله این که در صورتی که چرخه کاری زیردرخت یک گره از خود گره خیلی کمتر باشد روش مذکور کارایی خوبی ندارد. برای حل این مشکل بهبودی روی این روش داده و از چرخه کاری زیردرخت‌ها برای زمان‌بندی استفاده کرده‌ایم. همچنین الگوریتمی پویا برای زمان‌بندی ارائه کرده‌ایم که در آن بر اساس میزان انرژی مصرفی اتصالات موجود و جدید یک روش کنترل پذیرش تماس نسبتاً دقیق پیشنهاد داده‌ایم. این الگوریتم، تقسیم زمان را در صورت لزوم هنگام برقراری اتصالات طوری انجام می‌دهد که میزان



شکل ۱۷: مقایسه Alg2 و Alg1+ برای بررسی پویایی الگوریتم ۲.



شکل ۱۸: مقایسه Alg2 و Alg1+ برای بررسی روش کنترل پذیرش تماس الگوریتم ۲.

شده و با افزایش انرژی ترافیک افزایش نخواهد یافت. آزمون دیگری برای ارزیابی بهبود دوم الگوریتم ۲ انجام شده است. بهبود پذیرش تماس الگوریتم ۲ در حالتی است که شبکه محدود به انرژی است و گره‌ها انرژی کافی برای قبولی اتصالات به اندازه ظرفیتشان ندارند. به همین دلیل این آزمون برای انرژی ۴۰۰ ژول انجام شده که شبکه محدود به انرژی است. برای نمایش بهتر اختلاف دو روش ابتدا اتصالات کوتاه‌تر برقرار می‌شوند و سپس اتصالات طولانی‌تر. ضمناً زمان شروع همه اتصالات قبل از خاتمه اولین اتصال می‌باشد. در Alg1+ در صورت پذیرش اتصالات کوتاه به دلیل محدودیت چرخه کاری اتصالات بیشتری پذیرفته نمی‌شوند. اما در الگوریتم ۲ در صورت پذیرش اتصالات کوتاه انرژی مصرفی آنها به طور دقیق محاسبه می‌شود و به همین دلیل اتصالات بیشتری می‌توانند پذیرفته شوند و این باعث افزایش ترافیک عبوری در الگوریتم ۲ می‌شود. شکل ۱۸ میزان ترافیک عبوری Alg1+ و Alg2 را نشان می‌دهد.

۵-۴ درخت‌های تصادفی

به منظور بررسی تعمیم‌پذیری روش‌های پیشنهادی در این قسمت نتایج شبیه‌سازی را روی حدود ۴۰ درخت تصادفی با ۲۰ گره ارائه می‌نماییم. در هر آزمایش میانگین انرژی گره‌ها برابر مقدار مشخص شده می‌باشد و به گونه‌ای تخصیص یافته‌اند که عدم توازن انرژی وجود داشته باشد. پارامترهای شبیه‌سازی در آزمایشات این بخش نیز مشابه آزمایشات قبلی و منطبق بر جدول ۳ است. شکل ۱۹ میانگین ترافیک عبوری از شبکه‌های تصادفی را نشان می‌دهد. عدم توازن در تشکیل درخت و تفاوت در میزان انرژی گره‌ها باعث شده که Alg1 نسبت به TIME-SPLIT حدود ۳٪ و Alg1+ حدود ۶٪ بهبود در ترافیک عبوری ایجاد کند. Alg2 نیز نسبت به TIME-SPLIT حدود ۱۲٪ بهبود ایجاد کرده است. با مقایسه این شکل با شکل ۱۱ درمی‌یابیم که در درخت‌های تصادفی میزان ترافیک عبوری برای انرژی ۴۰۰ ژول نیز در حدود ترافیک عبوری برای انرژی ۶۰۰ ژول است اما در درخت متوازن این گونه نیست.

IEEE/CIC Int. Conf. on Communications in China, ICC'15, 6 pp., Shenzhen, China, 2-4 Nov. 2016.

- [13] A. Kansal, J. Hsu, and S. Zahedi, "Power management in energy harvesting sensor networks," *ACM Trans. Embed. Comput. Syst.*, vol. 6, no. 4, pp. 1-35, Sept. 2007.
- [14] C. M. Vigorito, D. Ganesan, and A. G. Barto, "Adaptive control of duty cycling in energy-harvesting wireless sensor networks," in *Proc. IEEE Int. Conf. on Sensing, Communication, and Networking, IEEE SECON'07*, pp. 21-30, San Diego, CA, USA, 18-21 Jun. 2007.
- [15] X. Fafoutis and N. Dragoni, "ODMAC: an on-demand MAC protocol for energy harvesting-wireless sensor networks," in *Proc. of the 8th ACM Symp. on Performance Evaluation of Wireless Ad Hoc, Sensor, and Ubiquitous Networks, PE-WASUN'11*, pp. 49-56, Miami Beach, FL, USA, 31 Oct.- 4 Nov. 2011.
- [16] S. Tang, J. Wu, G. Chen, C. Wang, X. Liu, T. Li, and X. Y. Li, "On minimum delay duty-cycling protocol in sustainable sensor network," in *Proc. Int. Conf. on Network Protocols, ICNP'12*, 9 pp., Oct. 2012.
- [17] B. Buchli, F. Sutton, J. Beutel, and L. Thiele, "Dynamic power management for long-term energy neutral operation of solar energy harvesting systems," in *Proc. 12th ACM Conf. Embedded Networked Sensor Systems, SenSys'14*, pp. 31-45, Memphis, TN, USA, 3-6 Nov. 2014.
- [18] L. X. Cai, T. H. Luan, J. W. Mark, and H. V. Poor, "Sustainability analysis and resource management for wireless mesh networks with renewable energy supplies," *IEEE J. Sel. Areas Commun.*, vol. 32, no. 2, pp. 345-355, Feb. 2014.
- [19] M. K. Jakobsen, J. Madsen, and M. R. Hansen, "DEHAR: a distributed energy harvesting aware routing algorithm for ad-hoc multi-hop wireless sensor networks," in *Proc. IEEE Int. Symp. on World of Wireless Mobile and Multimedia Networks, WoWMoM'10*, 9 pp., Montreal, QC, Canada, 14-17 Jun. 2010.
- [20] P. K. Srinivas, "SLR: sustainable longevity routing protocol for ad hoc networks," in *Proc. IEEE Int. Conf. on Signal Processing, Communication and Computing, ICSPCC'13*, 6 pp., KunMing, China, 5-8 Aug. 2013.
- [21] C. Moser, J. Chen, and L. Thiele, "An energy management framework for energy harvesting embedded systems," *ACM J. Emerg. Technol. Comput. Syst.*, vol. 6, no. 2, Article No. 7, 21 pp., Jun. 2010.
- [22] X. Shen, et al., "EFCOn: energy flow control for sustainable wireless sensor networks," *Ad Hoc Networks*, vol. 11, no. 4, pp. 1421-1431, Jun. 2011.
- [23] G. H. Badawy, A. A. Sayegh, and T. D. Todd, "Fair flow control in solar powered WLAN mesh networks," in *Proc. IEEE Wireless Communications and Networking Conf., WCNC'09*, 6 pp., Budapest, Hungary, 5-8 Apr. 2009.
- [24] D. P. Consumption, D. Halperin, B. Greenstein, A. Sheth, and D. Wetherall, "Demystifying 802.11n power consumption," in *Proc. of the Workshop on Power Aware Computing and Systems HotPower'10*, Article No. 1, pp. 2-6, Vancouver, BC, Canada, 2010.

هادی برقی تحصیلات خود را در مقاطع کارشناسی سخت افزار و کارشناسی ارشد معماری کامپیوتر به ترتیب در سال های ۱۳۷۸ و ۱۳۸۰ در دانشگاه اصفهان و دانشگاه صنعتی شریف به پایان رسانده است و هم اکنون دانشجوی دکتری معماری سیستم های کامپیوتری در دانشگاه علم و صنعت ایران می باشد. زمینه های تحقیقاتی مورد علاقه ایشان عبارتند از: شبکه های بی سیم، پروتکل های شبکه و معماری کامپیوتر.

سیدوحید ازهری در سال ۱۳۷۹ مدرک کارشناسی مهندسی کامپیوتر خود را از دانشگاه علم و صنعت ایران و در سال ۱۳۸۱ مدرک کارشناسی ارشد مهندسی کامپیوتر خود را از دانشگاه تهران دریافت نمود. در سال ۱۳۸۶ موفق به اخذ درجه دکترا در مهندسی برق و کامپیوتر از دانشگاه مک مستر کانادا گردید. دکتر ازهری از سال ۱۳۸۷ در دانشکده مهندسی کامپیوتر دانشگاه علم و صنعت ایران مشغول به فعالیت گردید و اینک نیز عضو هیأت علمی این دانشکده می باشد. از جمله فعالیت های تحقیقاتی ایشان می توان به توسعه روش های کارایی انرژی در شبکه های بی سیم و شبکه های مبتنی بر پروتکل SIP و سیستم های چندرسانه ای مبتنی بر پروتکل IP اشاره کرد.

نیاز به زمان بندی مجدد در آینده کاهش یابد.

یکی از مزایای الگوریتم های پیشنهادی ایجاد بازه های خواب پیوسته و طولانی است که اجازه می دهد هم کارت رادیویی و هم برد اصلی گره برای حفظ بیشتر انرژی به حالت خواب برده شوند. همچنین با استفاده از این الگوریتم ها شبکه به پایداری انرژی دست می یابد. به عبارتی با هر میزان انرژی که دستیابی به انرژی مورد نیاز در انتهای دوره پایداری قابل حصول باشد با استفاده از الگوریتم های پیشنهادی شبکه به انرژی مورد نیاز خواهد رسید. از نتایج شبیه سازی های زیادی که انجام گرفت دریافتیم در شرایطی که انرژی گره های شبکه تقریباً برابر است و مبدأ ترافیک به طور نسبتاً یکنواخت در شبکه توزیع شده است کارایی روش های ارائه شده و الگوریتم زمان بندی تقسیم زمان تقریباً یکسان است. اما در شرایطی که این تعادل در انرژی، منابع ترافیک یا توپولوژی شبکه به هم می خورد کارایی روش های ارائه شده بسیار بهتر از الگوریتم زمان بندی تقسیم زمان می باشد. برای ادامه این کار می توان زمان بندی و تعیین چرخ کاری را به صورت توأم و هم زمان انجام داد. همچنین پیشنهاد می شود برای بهره برداری از همه پیوندهای شبکه در جهت افزایش گذردهی به جای یک درخت از چند درخت استفاده شود.

مراجع

- [1] I. F. Akyildiz, X. Wang, and W. Wang, "Wireless mesh networks: a survey," *Comput. Networks*, vol. 47, no. 4, pp. 445-487, Mar. 2005.
- [2] IEEE Standards Association, *802.11-2012-IEEE Standard for Information Technology Telecommunications and Information Exchange between Systems Local and Metropolitan Area Networks Specific Requirements, Part 11: Wireless LAN Medium Access Control (MAC) and Physical Layer (PHY)*, Sept. 2012.
- [3] H. Barghi and S. V. Azhari, "A practical sleep coordination and management scheme with duty cycle control for energy sustainable IEEE 802.11s wireless mesh networks," *Wirel. Networks*, vol. 21, no. 2, pp. 1-26, Feb. 2018.
- [4] M. Malekpour Shahraki, H. Barghi, S. V. Azhari, and S. Asaiyan, "Distributed and energy efficient scheduling for IEEE802.11s wireless EDCA networks," *Wirel. Pers. Commun.*, vol. 90, no. 1, pp. 301-323, 2016.
- [5] B. Hohlt, L. Doherty, and E. Brewer, "Flexible power scheduling for sensor networks," in *Proc. of the 3rd Int. Symp. on Information Processing in Sensor Networks, IPSN'04*, p. 205-214, 2004.
- [6] E. S. Kim and C. A. Glass, "Perfect periodic scheduling for three basic cycles," *J. of Scheduling*, vol. 17, no. 1, pp. 47-65, Feb. 2014.
- [7] E. S. Kim and C. A. Glass, "Perfect periodic scheduling for binary tree routing in wireless networks," *Eur. J. Oper. Res.*, vol. 247, no. 2, pp. 389-400, 1 Dec. 2015.
- [8] P. Shrivastava and S. B. Pokle, "Energy efficient scheduling strategy for data collection in wireless sensor networks," in *Proc. Int. Conf. on Electronic Systems, Signal Processing and Computing Technologies*, pp. 170-173, Nagpur, India, 9-11 Jan. 2014.
- [9] D. Ghosh, A. Gupta, and P. Mohapatra, "Admission control and interference-aware scheduling in multi-hop WiMAX networks," in *Proc. IEEE Int. Conf. on Mobile Adhoc and Sensor Systems, MASS'07*, 9 pp., Pisa, Italy, 8-11 Oct. 2007.
- [10] J. Zou and D. Zhao, "Real-time CBR traffic scheduling in IEEE 802.16-based wireless mesh networks," *Wirel. Networks*, vol. 15, no. 1, pp. 65-72, Jan. 2009.
- [11] I. Rhee, A. Warrier, J. Min, and L. Xu, "DRAND: distributed randomized TDMA scheduling for wireless ad hoc networks," *IEEE Trans. Mob. Comput.*, vol. 8, no. 10, pp. 190-201, Oct. 2009.
- [12] Z. Wang, J. Li, L. Kang, C. Wang, and Y. Zhang, "Low-latency TDMA sleep scheduling in wireless sensor networks," in *Proc. 2015*